(19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出職公開發号

## 特開平9-273436

(43)公開日 平成9年(1997)10月21日

(51) Int.CL*		織別記号	庁内整理番号	ΡI			技術表示管所
F02D	41/04	330		F02D	41/04	330J	
	45/00	362			45/00	362A	
		368				3685	

### 審査請求 未請求 菌求項の数9 OL (全 17 頁)

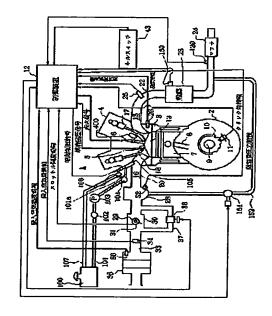
(21)出顧番号	<b>特顧平8-298566</b>	(71)出顧人	
(22)出版日	平成8年(1996)11月11日	!	ヤマハ宛助機株式会社 静岡県磐田市新貝2500番地
		(72) 発明者	中村 倫久
(31)優先権主張番号	特醫平7-292644	i	静岡県磐田市新貝2500番地 ヤマハ発動機
(32)優先日	平7 (1995)11月10日		株式会社内
(33)優先権主張国	日本 (J P)	(72)発明者	松尾 典孝
			静岡県磐田市新貝2500番地 ヤマハ発動機 株式会社内
		(74)代理人	<b>弁理士 偽装 俊雄</b>

### (54)【発明の名称】 エンジンの制御方法

### (57)【要約】

【課題】箇内温度の上昇によって点火以前に着火が起こるプレイグニッションを防止し、また点火以前に着火が起こってしまった時でも適切に処理を行ないエンジンの破損を防止することができる。

【解決手段】エンジンの制御方法は、エンジン負荷に応じてエンジン負荷大なるほど、より多くの1燃炉サイクル当たりの燃料をエンジンに供給すると共に、正常燃焼状態が得ちれる時の1または複数の所定クランク角における燃烧割合値を、負荷あるいはエンジン回転数の内少なくとも負荷に対応した基準燃焼割合値のマップデータとしてメモリに保持する一方、1または複数の所定クランク角までの実際の燃焼割合を検知し、この燃焼割合が基準燃焼割合はとの比較に基づき、この燃焼割合が基準燃焼割合より大なる時、エンジンへの1燃焼サイクル当たりの燃料をエンジン負荷に応じた燃料供給置より増費する。



**特関平9-273436** 

**(2)** 

#### 【特許請求の範囲】

【請求項』】エンジン負荷に応じてエンジン負荷大なる ほど、より多くの1燃焼サイクル当たりの燃料をエンジ ンに供給すると共に、正常燃焼状態が得られる時の1ま たは複数の所定クランク角における燃焼割合値を、負荷 あるいはエンジン回転数の内少なくとも負荷に対応した 基準燃焼割合値のマップデータとしてメモリに保持する 一方。前記1または複数の所定クランク角までの実際の 燃焼割台を検知し、この燃焼割台の検知値と基準燃焼割 台値との比較に基づき、この燃焼割合が基準燃焼割合よ 10 り大なる時、エンジンへの1燃焼サイクル当たりの燃料 をエンジン負荷に応じた燃料供給量より増置するように したことを特徴とするエンジンの制御方法。

【請求項2】エンジン負荷に応じてエンジン負荷大なる ほど、より多くの1条焼サイクル当たりの燃料をエンジ ンに供給すると共に、正常燃焼状態が得られる時の1ま たは複数の所定クランク角における燃練割合値を、負荷 あるいはエンジン回転数の内少なくとも負荷に対応した 基準燃烧割合値のマップデータとしてメモリに保持する 一方、前記1または複数の所定クランク角までの実際の 20 滋蔗割台を検知し、この燃焼割台の検知値と基準燃焼割 合値との比較に基づき、この燃焼割合が基準燃焼割合よ り大なる且つその差が所定量を越える時、エンジンへの 1燃焼サイクル当たりの燃料をエンジン負荷に応じた燃 料供給置より増量するようにしたことを特徴とするエン ジンの制御方法。

【請求項3】前記検知燃焼割合と前記基準燃焼割合との 差の大きさに応じて、差が大なる程、より増置するよう にしたことを特徴とする語求項1または請求項2記載の エンジンの制御方法。

【請求項4】前記燃料供給量の増置を実施しても、前記 燃燒割台と前記墓準燃烧割合との差が減少しない或は所 定量以上の差の減少がない場合、失火或いは燃料供給の 停止を実施するようにしたことを特徴とする請求項1万 至請求項3のいずれかに記載のエンジンの制御方法。

【請求項5】エンジン負荷に応じてエンジン負荷大なる ほど、より多くの!燃焼サイクル当たりの燃料をエンジ ンに供給すると共に、正常燃焼状態が得られる時の1ま たは複数の所定燃焼割台に到達するクランク角値を、負 **高あるいはエンジン回転数の内少なくとも負荷に対応し 40** た基準クランク角値のマップデータとしてメモリに保持 する一方、前記1または複数の所定燃焼割合値に到達す るまでの実際のクランク角を検知し、このクランク角の 検知値と基準クランク角値との比較に基づき、とのクラ ンク角が基準クランク角より先行している時、エンジン への1焼焼サイクル当たりの燃料をエンジン負荷に応じ た燃料供給量より増置するようにしたことを特徴とする エンジンの制御方法。

【論求項6】エンジン負荷に応じてエンジン負荷大なる ほど、より多くの1歳焼サイクル当たりの燃料をエンジー56 【0005】また、燃料冷却を行なっていても異常燃焼

ンに供給すると共に、正常燃焼状態が得られる時の1ま たは複数の所定燃焼割合に到達するクランク角値を、負 筒あるいはエンジン回転数の内少なくとも負荷に対応し た基準クランク角値のマップデータとしてメモリーに保 待する一方、前記1または複数の所定燃焼割合値に到達 するまでの実際のクランク角を検知し、このクランク角 の検知値と基準クランク角値との比較に基づき、このク ランク角が基準クランク角より所定角以上先行している 時、エンジンへの1燃焼サイクル当たりの燃料をエンジ ン負荷に応じた燃料供給量より増置するようにしたこと を特徴とするエンジンの副御方法。

【請求項7】前記先行する角度が、大なる程、より増置 するようにしたことを特徴とする請求項5または請求項 6記載のエンジンの制御方法。

【請求項8】前記燃料供給量増置を実施しても、先行角 度量が減少しない或は所定量以上の先行角度量の減少が ない場合、失火或は燃料供給の停止を実施するようにし たことを特徴とする請求項5または請求項6記載のエン ジンの制御方法。

【龍求項9】前記】または複数の所定クランク角までの 実際の燃焼割合は、排気行程の終了後から圧縮行程初期 までの間のクランク角と、圧縮行程開始から点火開始ま でのクランク角と、点火開始から排気行程開始までの期 間の内の2つのクランク角からなる少なくとも4つのク ランク角における燃焼圧力を検知し、これらの燃焼圧力 データに基づき算出するようにしたことを特徴とする請 **求項1万至請求項8のいずれかに記載のエンジンの制御** 

#### 【発明の詳細な説明】

 $\{00001\}$ 

【発明の属する技術分野】この発明は、2サイクル火花 点火エンジン或いは4サイクル火花点火エンジンの制御 方法に関するものである。

[0002]

【従来の技術】2サイクル火花点火エンジン或いは4サ イクル火花点火エンジンにおいて、例えば高回転。高出 力化に伴う熱負荷増大によって筒内温度が上昇し、異常 送煙が起こる可能性が高くなっている。この異常燃焼が 続くと加速度的に筒内温度が上昇し、エンジン破損の危

【0003】 このため、例えば高負荷状態では、A/F をリッチ化して燃料による箇内の冷却を行ない。 異常然 焼の防止を行なうものがある。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、燃焼状 盛を把握して副御していないため、燃料冷却を行なう範 間にかなり大きな余裕を持たせる必要がある。このた め、必要以上燃料冷却してしまい蒸資を悪化させてい る.

(3)

が起こる可能性があり、この時の対応が十分できていな い等の問題がある。

【0006】とのため、燃焼状態を把握して異常燃焼が 起こる予兆を検知して、これが起こらないようにする手 段が必要であり、また異常燃焼が起とっていると判定し た場合、危険回避する手段が必要になる。

【0007】との発明は、かかる点に鑑みてなされたも ので、筒内温度の上昇によって点火以前に着火が起こる プレイグニッションを防止し、また点火以前に着火が起 こってしまった時でも適切に処理を行ないエンジンの破 10 損を防止することができるエンジンの副御方法を提供す ることを目的としている。

#### [0008]

【課題を解決するための手段】前記課題を解決し、かつ 目的を達成するために、請求項1記載の発明のエンジン の制御方法は、エンジン負荷に応じてエンジン負荷大な るほど、より多くの1 燃焼サイクル当たりの燃料をエン ジンに供給すると共に、正常燃焼状態が得られる時の1 または複数の所定クランク角における燃焼割合値を、負 **尚あるいはエンジン回転数の内少なくとも負荷に対応し 29** た基準燃焼割合値のマップデータとしてメモリに保持す る一方、前記1または複数の所定クランク角までの実際 の燃焼割合を検知し、この燃焼割合の検知値と基準燃焼 割合値との比較に基づき、この燃焼割合が基準燃焼割合 より大なる時、エンジンへの1燥焼サイクル当たりの燥 料をエンジン負荷に応じた燃料供給量より増置するよう にしたことを特徴としている。

【0009】とのように、1または複数の所定クランク 角までの実際の燃焼割台を検知し、この燃焼割合の検知 値と基準燃焼割合値との比較に基づき、この燃焼割合が 30 基準燃烧割台より大なる時 エンジンへの1燃焼サイク ル当たりの統斜をエンジン負荷に応じた燃料供給量より 増量し、プレイグニッションの前兆を検知した時のみ燃 料冷却を行なうため、運転状態に応じて無駄がなく、燃 費が良く、緋ガスの緋出も少ない。また、プレイグニッ ションの前兆を検知可能なのでエンジンにダメージを最 小限にすることができ、箇内温度の上昇によって点火以 前に着火が起こるプレイグニッションを防止することが できる。また、筒内の湿度上昇を予測して燃料冷却する ため、ノッキングを抑えることもできる。

【0010】請求項2記載の発明のエンジンの副御方法 は、エンジン負荷に応じてエンジン負荷大なるほど、よ り多くの1燃煙サイクル当たりの燃料をエンジンに供給 すると共に、正常燃焼状態が得られる時の1または彼数 の所定クランク角における燃焼割合値を、負荷あるいは エンジン回転数の内少なくとも負荷に対応した蔓準燃焼 割合値のマップデータとしてメモリに保持する一方、前 記1または複数の所定クランク角までの実際の燃焼割合 を検知し、この燃焼割合の検知値と基準燃焼割合値との 且つその差が所定置を越える時、エンジンへの1燃焼サ イクル当たりの燃料をエンジン負荷に応じた燃料供給量 より増置するようにしたことを特徴としている。

【0011】とのように、1または複数の所定クランク 角までの実際の燃焼割合を検知し、この燃焼割合の検知 値と基準燃焼割合値との比較に基づき、この燃焼割合が 基準燃烧割合より大なる且つその差が所定置を越える 時、エンジンへの1燃焼サイクル当たりの燃料をエンジ ン負荷に応じた燃料供給量より増置し、プレイグニッシ ョンの前兆を検知した時のみ燃料冷却を行なうため、運 転状態に応じて無駄がなく、蒸費が良く、排ガスの排出 も少ない。また、プレイグニッションの前兆を検知可能 なのでエンジンにダメージを最小限にすることができ、 筒内温度の上昇によって点火以前に着火が起こるプレイ グニッションを防止することができる。また、箇内の温 度上昇を予測して燃料冷却するため、ノッキングを抑え るとともできる.

【①①12】請求項3記載の発明のエンジンの副御方法 は、前記検知燃練割合と前記基準燃練割合との差の大き さに応じて、差が大なる程。より増量するようにしたこ とを特徴としている。

【0013】とのように、検知燃焼割合と基準燃焼割合 との差の大きさに応じて、差が大なる程、より増重し、 プレイグニッションの前兆を検知した時のみ効果的に燃 料冷却を行ない、より無駄がなく、燃費が良く、排ガス の排出も少ない。

【1)014】請求項4記載の発明のエンジンの副御方法 は、前記燃料供給量の増量を実施しても、前記燃焼割合 と前記基準燃焼割合との差が減少しない取は所定量以上 の差の減少がない場合、失火或いは燃料供給の停止を実 施するようにしたことを特徴としている。

【0015】とのように、プレイグニッションの予兆を 検知し、滋料を増置して燃料冷却を行なうが、これによ る効果が認められない場合は、失火或いは燃料供給の停 止を実施してエンジンが停止するようにしてエンジンの 破損を防止し、プレイグニッションが起こってしまった 時でもこれを認識して操作するため、エンジンの信頼性 が向上する。

【0016】請求項5記載の発明のエンジンの副御方法 は、エンジン負荷に応じてエンジン負荷大なるほど、よ り多くの1%焼サイクル当たりの燃料をエンジンに供給 すると共に、正常燃焼状態が得られる時の1または複数 の所定燃烧割合に到達するクランク角値を、負荷あるい はエンジン回転鼓の内少なくとも負荷に対応した基準ク ランク角値のマップデータとしてメモリに保持する一 方。前記!または複数の所定燃焼割合値に到達するまで の実際のクランク角を検知し、このクランク角の検知値 と差導クラング角値との比較に基づき、このクランク角 が基準クランク角より先行している時、エンジンへの1 比較に基づき、この法焼割合が基準燃焼割合より大なる 50 気焼サイクル当たりの気料をエンジン負荷に応じた気料

供給量より増量するようにしたことを特徴としている。 【0017】このように、1または複数の所定燃焼割合 値に到達するまでの実際のクランク角を検知し、このク ランク角の検知値と基準クランク角値との比較に基づ き、このクランク角が基準クランク角より先行している 時、エンジンへの1燃焼サイクル当たりの燃料をエンジ ン負荷に応じた燃料供給量より増置し、プレイグニッシ ョンの前兆を検知した時のみ燃料冷却を行なうため、運 転状態に応じて無駄がなく、焼費が良く、排ガスの排出 なのでエンジンにダメージを最小駅にすることができ、 筒内温度の上昇によって点火以前に着火が起こるプレイ グニッションを防止することができる。また、筒内の温 度上昇を予測して燃料冷却するため、ノッキングを抑え ることもできる.

【0018】請求項6記載の発明のエンジンの副御方法 は、エンジン負荷に応じてエンジン負荷大なるほど、よ り多くの1%痩サイクル当たりの燃料をエンジンに供給 すると共に、正常燃焼状態が得られる時の1または複数 の所定燃烧割合に到達するクランク角値を、負荷あるい 20 基づき算出するようにしたことを特徴としている。 はエンジン回転数の内少なくとも負荷に対応した基準ク ランク角値のマップデータとしてメモリーに保持する一 方。前記1または複数の所定燃焼割合値に到達するまで の実際のクランク角を検知し、このクランク角の検知値 と基準クラング角値との比較に基づき、このクランク角 が基準クランク角より所定角以上先行している時、エン ジンへの1 燃焼サイクル当たりの燃料をエンジン負荷に 応じた燃料供給量より増量するようにしたことを特徴と している。

【0019】とのように、1または複数の所定燃焼割台 値に到達するまでの実際のクランク角を検知し、このク ランク角の検知値と基準クランク角値との比較に基づ 」き、このクランク角が基準クランク角より所定角以上先 行している時、エンジンへの1燃焼サイクル当たりの燃 料をエンジン負荷に応じた燃料供給量より増置し、プレ イグニッションの前兆を検知した時のみ燃料冷却を行な うため、運転状態に応じて無駄がなく | 燃費が良く、排 ガスの緋出も少ない。また、プレイグニッションの前兆 を検知可能なのでエンジンにダメージを最小限にするこ とができ、筒内温度の上昇によって点火以前に着火が起 46 こるプレイグニッションを防止することができる。ま た。筒内の温度上昇を予測して燃料冷却するため、ノコ キングを抑えることもできる。

【0020】請求項7記載の発明のエンジンの副御方法 は、前記先行する角度が、大なる程、より増置するよう にしたことを特徴としている。

【1021】とのように、先行する角度が、大なる程、 より増置し、プレイグニッションの前兆を検知した時の み効果的に燃料冷却を行ない、より無駄がなく、燃費が 良く、排ガスの排出も少ない。

【0022】請求項8記載の発明のエンジンの副御方法 は、前記燃料供給置増置を実施しても、先行角度量が減 少しない或は所定置以上の先行角度量の減少がない場 台、失火或は燃料供給の停止を実施するようにしたこと を特徴としている。

5

【0023】このように、プレイグニッションの予兆を 検知し、燃料を増置して燃料冷却を行なうが、これによ る効果が認められない場合は、失火或いは燃料供給の停 止を実施してエンジンが停止するようにしてエンジンの も少ない。また、プレイグニッションの前兆を領知可能 10 破損を防止し、プレイグニッションが起こってしまった 時でもこれを認識して操作するため、エンジンの信頼性 が向上する。

> 【0024】請求項9記載の発明のエンジンの調御方法 は、前記1または複数の所定クランク角までの実際の燃 焼割合は、鎌気行程の終了後から圧縮行程初期までの間 のクランク角と、圧縮行程開始から点火開始までのクラ ンク角と、点火開始から排気行程開始までの期間の内の 2つのクランク角からなる少なくとも4つのクランク角 における燃焼圧力を検知し、これらの燃焼圧力データに

> 【0025】このように、1または複数の所定クランク 角までの実際の燃烧割台を、燃焼圧力データに基づき適 切に算出するととができる。

[0026]

【発明の実施の形態】以下、この発明のエンジンの制御 方法を図面に基づいて詳細に説明する。

【0027】図1はこの発明が適用される複数気筒の火 花点火式4 サイクルエンジンの構成図である。このエン ジン1はクランクケース2と、その上部のシリンダ本体 3とシリンダヘッド4とにより構成される。シリンダ本 体3内にはピストン7が連接棒8を介して額動可能に装 者され、連接符8はクランク第9に連結されている。ク ランク軸9には所定の歯数を有するリングギャ10が装 着され、このリングギヤ10の回転位置を検出してクラ ンク角及びエンジン回転数を計測するためのエンジン回 転数センサを兼ねるクランク角センサー1が値えられて いる。シリンダヘッド4とピストン?との間には燃焼室 13が形成され、この燃度室13に駆むように点火プラ グ400が設けられている。

【0028】また、燃焼室13内の燃焼圧力を検出する ための燃焼室圧センサ5がシリンダヘッド4側に設けら れる。シリンダヘッド4及びシリンダ本体3の適当な位 置に冷却水ジャケット6が形成されている。燃焼室13 には排気通路15及び吸気通路16が連通し、その関口 部に排気弁17及び吸気弁18がそれぞれ設けられる。 排気道路15に接続された排気管22の途中には排気ガ ス浄化用三元触媒等の触媒23が設けられ、蟾部にはマ フラ24が設けられている。緋気管22には酸素濃度セ ンサ(O,センサ)25及び排気管温度センサ120が 50 設けられ、それぞれ制御装置!2に連結されている。

【0029】シリンダヘッド4には温度センサ26が装 者され、燃焼室13の温度情報が制御装置12に送られ る。また、触媒23には副御装置12に連結された触媒 温度センサ150が設けられる。制御装置12にはさら にエンジン1のキルスイッチ43が接続され、エンジン 駆動制御の停止情報を得る。

【0030】一方、吸気通路16には吸気管20が接続 され、吸気管20は吸気分配管28を介して各気筒に連 結される。吸気分配管28には吸気管圧力センサ32が 装着され、吸気管圧力情報が制御装置 12 に送られる。 吸気分配管28と排気管22とを連結してEGR管15 2が設けられる。EGR管152には副御装置12に連 結されたEGR調整弁!51が設けられる。吸気分配管 28には吸気管33を介してエアクリーナ35が接続さ れる。エアクリーナ35には吸入空気温度センサ36が 設けられ、吸入空気温度情報が制御装置12へ送られ る。吸気管33の途中には吸気置調整器30が設けら れ、吸気量調整器30にはスロットル弁29が装着され ている。

サ31が設けられ、このスロットル開度センサ31は制 御装置12に連結される。吸気置調整器30部分の吸気 管33にはスロットル弁迂回通路37が設けられ、この 迂回道路37には迂回通路開度調整弁38が設けられて いる。迂回通路開度調整弁38は制御装置12に連結さ れる。吸気管33内には、熱線式吸入空気置センサ34 が設けられ、吸入空気量情報が制御装置12に送られ

【0032】吸気運路16の吸気弁18の上流側には、 各気筒の吸気ボート毎にインジェクタ105が設けられ 30 る。インジェクタ105は副御装置12に連結され、運 転状態に応じて消算された最適層射量の制御信号が送り れる。各インジェクタ105には各気筒に連結する燃料 管101aを介して燃料が送られる。燃料管101aは 燃料分配管104から分岐し、この燃料分配管104に は燃料タンク100から燃料供給管101を通し、さら にフィルタ102を介して燃料ポンプ103により燃料 が送られる。インジェクタ105から噎射されなかった 燃料は、燃料戻り管107を通して燃料タンク100に 回収される。燃料戻り管107にはレギュレータ106 が設けられ、燃料噴射圧力を一定に保つようになってい

【0033】図2はエンジンの各種運転状態の調剤を行 **ちメインルーチンのフローチャートである。以下各ステ** ップを説明する。

【0034】ステップS11:イニシャライズが行なわ れ、各フラグ値及び各変数値に初期値がセットされる。 【0035】ステップS12:吸入空気温度センサ36 からの吸入空気温度情報。熱線式吸入空気量センサ3.4 からの吸入空気量情報、スロットル開度センザ3 1から 50 と判定し、変数Cに6をメモリする。

のスロットル開度情報、吸気管圧力センサ32からの吸 気管圧力情報。触媒温度センザ150からの触媒温度情 報、クランク角センサ11からのクランク角情報、温度 センサ26からの温度情報、排気管温度センサ120か ちの排気管温度情報、酸素濃度センサ25からの酸素濃 度情報及び不図示のオイルセンサからのオイル残量情報 を取り込み、そのデータをメモリA(i)に記憶する。 エンジン負荷は、アクセル位置あるいはスロットル関度 として把握できる。このスロットル開度とエンジン回転 10 数が決れば、定常運転時の場合吸入空気量が決るので吸 入空気置を直接検知してエンジン負荷とみなすことがで きる。また、吸気管負圧はエンジン回転数が決れば、ス ロットル関度と一定の関係があるので、吸気管負圧を検 知してエンジン負荷とみなすことができる。

【0036】ステップS13:キルスイッチ43のO N、OFF、不図示のメインスイッチのON, OFF及 び不図示のスタータスイッチのON、OF F等のスイッ チ情報を取り込み、メモリB(i)に記憶する。キルス イッチ43は緊急停止用のスイッチであり、車両用エン 【① ①31】スロットル弁29にはスロットル開度セン 26 ジンには値えられないで、例えば小型鉛舶用エンジンに 償えられる。

> 【0037】ステップS14:前記ステップ12におい て取り込んだセンザ情報と、前記ステップ13で取り込 んだスイッチ情報に基づき運転状態の判定し、この運転 状態①, ②, ③, ④, ⑤, ⑤, ⑦, ⑧, 9, A①に対応 してメモリ中の変数Cに対応した値を入力する。

> 【0038】道転状態の・・・スロットル関度が所定値 以上、エンジン回転数が所定値以上がつスロットル開度 の変化率が所定値以下の中高速回転。中高速負荷かつ急 加減速状態でない一定アクセル状態あるいは緩アクセル 操作状態の時、MBT (Minimum Advance Ignition for Best Torque)副御状態と判定し、変数Cにlをメモリす

> 【0039】道転状態の・・・スロットル関度の変化率 が所定値以上の場合には、過渡運転状態と判定し、変数 Cに2をメモリする。

【①040】道転状態③・・・スロットル関度が所定値 以下かつエンジン回転数が所定域、例えば1000mp m~5000rpmの間の場合、希薄燃焼制御状態と判 40 定し、変数Cに3をメモリする。

【①①41】道転状態の・・・エンジン回転数が所定限 界値以上のオーバレボ、エンジン温度が新定値以上のオ ーバヒート等のエンジン異常状態の時、異常運転状態と 判定し、変数Cに4をメモリする。

【① 0 4 2 】 道転状態の・・・エンジン温度が所定値以 下かつスタータスイッチONの時、コールドスタート状 驚と判定し、変数Cに5をメモリする。

【①043】道転状感動・・・メインスイッチOFFあ るいはキルスイッチOFFの時、エンジン停止要求状態

【① 0.4.4 】 道転状態の・・・クラッチ中立の時また は、エンジン回転数が所定値以上かつアイドルスイッチ ON、スロットル弁関度全閉の時、アイドルモードと判 定し、変数Cに?をメモリする。

【① 0.4.5 】 道転状態®・・・EGR 副御(俳気ガスの 一部を吸気系に再循環させる制御)でスイッチがONの 時EGR制御モードと判定し、変数Cに8をメモリす

【① 0.4.6 】 運転状態®・・・エンジン温度が所定値以 上かつスタータスイッチがONの時通常エンジンスター 10 たはその近傍である。即ち、4.サイクルエンジンでは、 ト状態と判定し、変数Cに9をメモリする。

【①①47】道転状態A®・・・火花点火前の燃煙室内 圧力の異常上昇や燃焼室圧力の推移異常等を燃焼室圧デ ータから検知した場合、プレイグニッション状態やノッ キング状態等の異常燃焼状態と判定し、変数Cに10を メモリする。

【0048】また、同一の変数C値で、フラグP=1の まま何回目のメインルーチンにおけるステップS14か をチェックし、所定回Rを越える場合P=0とする。

【0049】C=1のときRの値はRc=1

C=2のときRの値はRc=2

C=3のときRの値はRc=3

として変更すると、

Rc., < Rc., < Rc., となる。

【1)050】前回のメインルーチンにおけるC値と今回 のC値が異なる場合、P=Oとする。

【0051】ステップS15:モード運転実行が否かの 判断が行なわれ、変数Cが4、6、9のいずれかの場合 には、ステップS20に移行し、それ以外の場合には、 ステップS!6に移行する。

【0052】ステップS16:フラグPの値に基づき、 P=0の場合、メモリ中のマップデータ(図5に相当す るもの)により、エンジン回転数及び負荷に応じた目標 燃焼割台を求め、その結果をメモリDに入れる。また、 基本点火時期,基本燃料喷射開始時期,基本燃料喷射量 もメモリ中のそれぞれ図5と同様のマップデータ(エン ジン回転数と負荷の関数として与えられる値を図示化し たもの) かち求め、それぞれメモリE'(1), E' (2)、E'(3)に入れる。その後、P=1にする。

但し、P=0でも変数Cが5の場合には、コールドスタ ート用の目標燃焼割合マップに基づき目標燃焼割合を求 め、メモリDにその値を記憶させる。P=1の場合は、 何もせずステップS17へ移行する。

【0053】燃焼割合とは燃焼1サイクルで燃焼する燃 料に対するあるクランク角度までに燃焼した燃料の割合 をいう。この燃焼割合の計算方法について、1つの方法 は、燃焼1サイクル中の所定の複数点での燃焼室圧力デ ータを一次近似式により求める方法であり、もう1つは サンプリングした圧力値から熱発生量を熱力学的な式で 59 であることが望ましい。また、各請求項で言う4つ以上

10 計算して1または複数の所定のクランク角(例えば上死 点)までの経緯割台を求める方法である。両方の方法と も真の値に非常に近い計算結果が得られた。この場合、 燃焼室圧力のデータは、排気行程の終了後から圧縮行程 の初期までの間の第1の期間の1または複数のクランク 角における紫原室圧力を検出して求める。この場合、緋 気行程の終了後から圧縮行程の初期までの間のクランク 角とは、燃焼室内の圧力が最も低下して大気圧に近づい た状態の範囲内でのクランク角であり、例えば下死点ま 図6に示す様に爆発後の下死点からの排気行程により焼 焼室内の燃焼ガスが排出され上死点に近づくに従って燃 焼室内の圧力が低下し大気圧に近づく。上死点後の吸入 行程では新気導入のため大気圧に近い状態が維持され、 吸気行程を経て排気弁17か閉じて開始される下死点後 の圧縮行程から徐々に圧力が高められる。このような燃 焼室内の圧力が低下して大気圧に近づいた範囲の内1点 での燃焼室内の圧力が検出される。図6中クランク角a ()はBDCに取っているが、圧縮行程の初期であれば、 20 BDCの後でも良い。勿論BDCの前の吸気工程中のク ランク角でも良い。一方、2サイクルエンジンでは、図 14に示す様に爆発後ピストンが下がるとともに圧力が 低下し排気口が開くとこれに従って燃焼室内の圧力がさ らに低下し、婦気口が関くとクランク室から新気が導入 されるため大気圧に近づく、排気口が開いた状態で下死 点からピストンが上昇し緑気口が閉じ続いて俳気口が関 じると、圧縮が始り圧力が徐々に高まる。即ち、排気行 程の終了後から圧縮行程の初期までの間とは、排気口が 開いて排気開始後に排気□が開いた状態で掃気□が開い て吸気が開始されてから、排気口が閉じて圧縮が開始さ れるまでの間をいう。図14中では、クランク角80を

【0054】圧縮後上死点前或いは後に火花点火が行わ れる。(図6) 図14 中それぞれ矢印とSで表したクラ ンク角において火花点火が開始される。 〉火花点火が開 始されて僅かに遅れて着火し燃焼が開始される。 善請求 項で言う点火開始とはこの着火燃焼が開始される瞬間の ことである。すなわち、圧縮行程開始から着火燃焼開始 までの期間である第2の期間のクランク角(図6.図1 46 4ともクランク角81)において熔度室内の圧力が検知 される。この後、点火開始(着火焼焼開始)から爆発焼 焼行程中、排気行程の開始されるまでの期間である第3 の期間の内の2つのクランク角(図6.図14において 例えば、クランク角8283、あるいはクランク角8 2. a4, あるいはクランク角a3. a4あるいはクラ ンク角a2, a5, あるいはクランク角a3, a5、あ るいはクランク角84, a5)において燃焼室内の圧力 が検知される。この期間の内の2つのクランク角の内一 方のクランク角は最高燃焼圧力となるクランク角より前

BDCに取っている。

11

のクランク角倒えば5点以上のクランク角において燃焼 室内の圧力が検知する場合には、第1あるいは第2の期 間の圧力測定クランク角点の数を増加させても良い。ま た、望ましくは図6、図14の実施例のように、第3の 期間内において3つ以上のクランク角において圧力検知 しても良い。ディーゼルエンジンでは圧縮後上死点前或 いは上死点後燃焼室内への燃料頓射が開始され、少し遅 れて自然着火により燃烧が始まる。即ち、ディーゼルエ ンジンでは各語求項に記載する点火開始とはこの自然者 火が開始される瞬間のことを言う。なお燃料噴射開始か ち自然者火が開始までの着火遅れをエンジン回転数ある いは及び負荷に基づくデータとして予め求め、これを織 り込んで第2の期間内の圧力測定クランク角及び第3の 期間内の圧力クランク角点をエンジン回転数あるいは及 び負荷に基づくデータとしてメモリ中に記憶しておくよ うにして燃焼室の圧力測定を行う。

【0055】とのような第1の期間1点、第2の期間1 点。第3の期間2点の合計少なくとも4点のクランク角 度における燃燒室圧力を検出しこれを一次近似式より燃 焼割合を演算する。この近似式は

滋練割台q x = a + b 1 \* (P1 - P0) + b 2 \* ⟨P 2-P0)+・・・+bn\*(Pn-P0)で表され

【0056】上式から分かるように、qxは圧力データ P1~Pnに対し、各々基準圧力P0を引いたものに、 bl~bnの定数を掛けたものと予め設定された定数 a を加えたもので表される。

【0057】同様Pm:も圧力データP1~Pnに対し 各々基準圧力P()を引いたものにC1~Cnの予め設定 もので表される。

【① 058】ここでP0は大気圧レベルの点(前述のよ ろに例えばBDC近傍のクランク角度)の燃焼室圧力で あり、センサのドリフト等によるオフセット電圧を結正 するためにP1~Pnの各圧力値から引いてある。また Plは、第1の期間のクランク角alにおける燃焼圧 力、またP2は、第2の期間のクランク角&2における 燃煙室圧力である。P3~Pnは第3の期間のクランク 角a3~an(この実施例ではn=5)である。

【0059】とのような簡単な一次近似式による演算に 40 より短時間で着火後の所定のクランク角までの燃焼割合 が正確に実際の値とほぼ同じ値が算出される。従って、 このような焼焼割台を用いてエンジンの点火時期や空燃 比を副御することにより、燃焼によるエネルギーを効率 よく取り出すことができるとともに、応答性が高めら れ、看薄燥焼制御やEGR制御を行う場合等に的確に運 転状態に追従して出力変勁を抑えることができる。また 燃焼が急波に進行することによるNOxの発生を防止で きる。2番目のqx算出方法において、2つの圧力測定

における差圧を△P、燃焼室容積差を△V、2つの測定 点の内の前側の圧力値及び燃焼室容積値をP及びV、A は熱等量、Kは比熱比、Rは平均ガス定数、PのはBD

Cでの圧力値とすると、熱発生置Qx = A / (K - 1)  $*((K+1)/2*\Delta P*\Delta V+K*(P-P))*$ △V+V\*△P)として求めることができる。

12

【0060】また、所定圧力測定点までの燃焼割合は、 燃煙がほぼ終了したときのクランク角を圧力測定点とし て遷定し、点火時に近いクランク角を同様に圧力測定点 として選定し、その間の測定された各圧力測定点の間で とに上記熱発生量Qxの消算をしたものを給和したもの で、最初の圧力測定点から、所定の圧力測定点(所定の クランク角) までの間について上記Qxの演算をしたも のを総和したものを割ったものである。

【① 061】即ち、燃焼割合qx=任意のクランク角度 までに燃えた熱量/全ての熱量×100(%)=(Q1  $+Q2+\cdot\cdot\cdot+Qx$ } /  $(Q1+Q2+\cdot\cdot\cdot+Q$ n)×100である。

【0062】以上のような計算方法により、所定の複数 26 のクランク角における燃焼室圧力を計測し(図3のステ ップS112において)、そのデータに基づいて所定り ランク角までの燃焼割合を正確に算出することができる (図7のステップS201において)。この燃煙割台を 用いてエンジンを制御することにより、安定した出力及 びエンジン回転が得られる。

【10063】ステップS17:吸入空気温度情報、吸気 管負圧情報により燃料噴射のための噴射量の浦正海算を 行なる。即ち、吸入空気温度が高いと空気密度が低くな るので、実質的空気流量が減る。このため蒸焼室での空 された定数を掛けたものと予め設定された定数を加えた 30 焼比が低くなる。このため燃料噴射量を減らすための箱 正量を算出する。

> 【0064】ステップS18:エンジン負荷、エンジン 回転数に応じた基本燃料噴射開始、基本燃料噴射量、基 本点火時期はステップS16で求められE (i)に入 れられている。これを基にステップS17で求めた領正 置及びメモリA(!)にメモリされたそれらの情報に応 じ、燃料噴射補正置、点火時期結正量を求め、各々基準 値に加えて制御量を求める。この制御量は、点火開始時 鮪はメモリE(1)とし、点火期間はメモリE(2)と し、P=1の時は噴射開始時期、噴射終了時期をF

> (3)、F(4)、P=0の時は、噴射開始時期、噴射 終了時期をE(3)、E(4)に入れる。

> 【0065】とれを、メモリE(1)に入力する。同様 に、メモリA(i)にメモリされた情報に応じてサーボ モータ群、ソレフイドバルブ群の制御量を算出し、メモ リG(」)に入れる。

> 【0066】ステップS19:メモリG(+)の副御置 に応じ、サーボモータ群。ソレノイドバルブ群等のアク チュエータを駆動制御する。

点(クランク角度)間に発生した熱量は、両圧力測定点 50 【0067】ステップS20:エンジン停止要求の判断

**特関平9-273436** 

13 を行ない、変数Cが6の場合にはステップS21に移行 し、それ以外の場合にはステップS22に移行する。

[0068] ステップS21: メモリE(!) i=1~ 4をりとする停止データのセットを行ない、或は点火プ ラグ400を失火させる。

【0069】ステップS22:変数Cが9か否かの判断 を行ない、変数Cが9の通常エンジンスタートの場合に はステップS23に移行し、そうでない場合にはステッ プS25に移行する。

の予めメモリに入れてあるデータ、即ち、点火時期を遅 角、燃料噴射量を僅かに増量させるためのデータをセッ トする。

【10071】ステップS24:始動モータを駆動する。 【10072】ステップS25:変数Cが4の場合であ り、メモリF(i)に異常内容に対応したデータ、例え はオーバレボならば失火。オーバヒートならばスロット ル開度を絞りつつ燃料頓射量を増置させるデータをセッ トする。

【0073】次に、図3の割込みルーチンのについて説 20 する。 明する。この割込みルーチンのは、所定角度のクランク 信号が入力されると、メインルーチンに割込みで実行さ

【0074】ステップS111:所定クランク角毎に割 込みルーチンのが実行されるように、すなわち次のクラ ンク角度における割込みが発生するようにタイマーをセ ットする。

【0075】ステップS112:割込みが発生したクラ ンク角度の圧力データを取り込みメモリに入れる.

[0076] ステップS113:全てのクランク角の圧 30 カデータがメモリに取り込まれたらステップS114に 移行する。

【0077】ステップS114~S115:変数Cが1 ①か否かをチェックし、C=10の場合異常燃焼として ステップS115の異念燃焼防止ルーチンを行ないリタ ーンする。そうでない時はステップS116に移る。

【0078】ステップS116:C=2か否かをチェッ クして過渡状態かどうかを判定し、そうである時はステ ップSll6aで過渡制御ルーチンを実行して点火時期 やA/Fを結正してリターンする。そうでなければステ 40 ップS117に移る。

【0079】ステップS117:C=5か否かをチェッ クしてコールドスタートかどうか判定し、そうである時 はステップS117aでコールドスタート制御ルーチン を実行し、点火時期を結正してリターンする。そうでな ければステップS118に移る。

【0080】ステップS118:C=8か否かをチェッ クしてEGR副御モードかどうか判定し、そうである時 はステップS118aでEGR制御ルーチンを実行して EGR率や点火時期を結正してリターンする。またそう 50 ルの燃焼室圧力のグラフである。微軸はクランク角度、

でなければステップ S 1 1 9 に移る。

【0081】ステップS119:C=3か否かをチェッ クして希薄滋黛モードかどうか判定し、そうである時は ステップS119aで希薄燃焼制御ルーチンを実行し て、A/Fや点火時期を補正してリターンする。またそ うでなければステップS120に移る。

14

【0082】ステップS120:C=7か否かをチェッ クしてアイドリングモードかどうか判定し、そうである 時はステップS120aでアイドリング制御ルーチンを 【①070】ステップS23:メモリF(i)に触動用 10 実行してA/Fや点火時期を箱正してリターンする。ま たそうでなければステップS121でMBT制御ルーチ ンを実行して点火時期を補正してリターンする。

> 【0083】次に、図4の割込みルーチンのについて説 明する。この割込みルーチンのは、基準クランク信号が 入力されると、メインルーチンに割込みで実行される。 【10084】ステップS121:この割込みルーチンΦ は、エンジン回転、所定クランク角にて1回実行される ため、周期を計測する。

> 【0085】ステップS122:エンジン回転数を計算

【0086】ステップS123:メモリF(1). 1= 1~4の制御データに基づきタイマに点火開始時期、点 火終了時期、噴射開始時期、噴射終了時期をセットす る。タイマは、セットされたタイミングで点火鉄置、噴 射装置を起動する。

【0087】次に、図2及び図3で説明した目標燃焼割 台の算出について詳細に説明する。

【①088】図5はエンジン回転数及び負荷に応じた基 進燃焼割合あるいは限界燃焼割合を求めるためのマップ の図である。1または複数の所定クランク角、例えば上 死点TDCまでの正常燃焼時の基準燃焼割合、或は正常 燃焼時の基準燃焼割合より大きい、異常燃焼時の前兆状 **厳時の限界燃度割合をマップ化したものから求め、制御** 装置 | 2の記憶装置にメモリされている。負荷(LX) とエンジン回転数(Rx)によって基準燃焼割合或は限 界燃練割台が決定される三次元の構成を示している。所 定の運転条件(Lx、Rx)における基準燃焼割合或は 限界燃烧割合はFMB。(Lxi、Rxi)、i=l~ nとして求められる。

【0089】道転状態に応じて基準燃焼割合或は限界燃 焼割合データとして、彼敷のクランク角における墓準焼 焼割合敢は限界燃焼割台データを持たせるようにしても よく、例えば燃焼初期の所定クランク角、燃焼後期の所 定クランク角の基準燃焼割合或は限界燃焼割合データを 持たせる。また、正常滋徳状態が得られる時の所定燃焼 割合に到達するクランク角値データとして、複数の燃焼 割合に到達するクランク角値データを持たせるようにし てもよい。

【0090】図6は4サイクルエンジンの燃焼1サイク

(9)

縦軸は燃焼圧力を示す。クランク角度が図示したa0~ a5の6点における燃焼圧力P0~P5を検出してこれ ちの圧力値に基づいて蒸焼割合を算出する。 a O は吸入 から圧縮に移る下死点位置 (BDC) であり、ほぼ大気 圧に近い状態である。alは圧縮関始後で火花点火前、 a 2 はSにおいて火花点火後、上死点(TDC)に達す る前のクランク角である。a3~a5の4点は上死点後 の爆発行程におけるクランク角である。これら各点の圧 カデータに基づいて燃焼割合が算出される。なお、火花 点火の実施されないディーゼルエンジンの場合には、F 1のように、上死点近傍において燃料が噴射される。噴 射開始後4のクランク角に相当する時間遅れて自然者火 する。自然者火のクランク角がSとなる。点火火花式エ ンジンにおける点火時期の副御の替わりに本ディーゼル エンジンにおいては、燃料噴射時期の副御が実測燃焼割 台あるいは突測クランク角をそれぞれ目標燃烧割合ある いは目標クランク角との差異に基づいて実施される。噴 射開始時期が進角・遅角調御され、かつ噴射終了時期は 所定の噴射量が確保されるように制御される。

15

[0091]次に、図2及び図3で説明した燃練割合の 20 状態)にしてリターンする。 算出に基づく燃焼割台の制御について詳細に説明する。 【10092】図2のステップS17において領正演算 は、図7の結正海算のフローチャートのように実行され る。即ち、変数C=2の時には、ステップS17が実行 され、ステップS17aで吸入空気温度情報、吸気管負 圧情報より大気圧箱正のための燃料噴射量箱正清算が実 施され、ステップS17bで過渡制御状態の変数STA TEのチックが行なわれ、過渡制御状態の変数がSTA TE=0の定常状態の場合には、ステップS17cで過 テップS17dに移り、過渡制御状態の変数がSTAT E=1の過渡状態が初回実行状態のチェックが行なわ れ、初回実行状態の場合には、ステップS176へ移 る。ステップS17eでイニシャル補正を実行し、加 速、減速時の燃料噴射データの増置補正点で時期補正を 行ない、ステップS17fで過渡制御状態の変数がST ATE=2の場合には過渡副御の初回実行状態にする。 【0093】次に、異意燃焼防止ルーチンを図8に示 す。この異点燃焼防止ルーチンは異常判定後に毎サイク ル毎実行される。

【0094】ステップS251:実際の燃焼割合FMB (a) と異点判定燃焼割合FMBMAXを比較し、等し いか実際の燃焼割合の方が大きければステップS252 に移る。そうでなければステップS255に移る。

【10095】ステップS252:前回までの蒸料冷却箱 正値CFTXに増置側の燃料冷却箱正刻みCFTRを加 え燃料冷却稿正値CFTXとしステップS253に移 る.

【0096】ステップS253:燃料冷却箱正値CFT Xと燃料冷却補正の最大調限値CFTXMXを比較し

て、燃料冷却補正値CFTXの方が大きかったらステッ プS254 aに移る。またそうでなかったちステップS 254りに移る。

16

【0097】ステップS254a:燃焼状態変数DFG \_Fを2(燃料カット、点火カット要求)にしてリター ンする。

【0098】ステップS254り:燃焼状態変数DFG Fを1 (異常燃焼状態) にしてリターンする。

【0099】ステップS255:前回までの燃料冷却箱 19 正値CFTXから減量側の燃料冷却補正刻みCFTLを 引き燃料冷却補正値CFTXとしステップS256に移

【0 1 0 0 】ステップS 2 5 6 : 燃料冷却稿正値CFT Xが() (正常状態) より小さいかどうか判定して、() (正常状態) より小さかったらステップS257に移 る。そうでながったちステップS258に移る。

【0101】ステップS257: 燃料冷却循正値CFT Xを0(正常状態)にしてステップS258に移る。 ステップS258: 焼焼伏騰変数DEGFを①(正鴬

【0102】この異常繁殖防止制御では、次のような ①、②、③、④、⑤、⑤、⑦、②、⑤、⑨のいずれかの制御 が行なわれる。

【0103】まず、異常燃焼防止制御のは、エンジン負 筒に応じてエンジン負筒大なるほど、より多くの1燃焼 サイクル当たりの燃料をエンジンに供給すると共に、正 **鴬燃焼状態が得られる時の 1 または複数の所定クランク** 角における燃焼割合値を、負荷あるいはエンジン回転数 の内少なくとも負荷に対応した基準燃焼割合値のマップ 渡楠正データをクリアする。定鴬状態でない場合にはスーカーデータとしてメモリに保持する一方。1または複数の祈 定クランク角までの実際の燃焼割合を検知し、この燃焼 割合の検知値と基準燃焼割合値との比較に基づき、この 燃焼割台が基準燃焼割台より大なる時、エンジンへの1 燃焼サイクル当たりの燃料をエンジン負荷に応じた燃料 供給量より増量する。このように、1または複数の所定 クランク角までの実際の燃焼割合を検知し、この燃焼割 台の検知値と基準蒸焼割合値との比較に基づき、この燃 焼割合が基準燃焼割合より大なる時。エンジンへの1 紫 焼サイクル当たりの燃料をエンジン負荷に応じた燃料供 給量より増置するため、プレイグニッションの前兆を検 知した時のみ燃料冷却を行ない、運転状態に応じて無駄 がなく、蒸費が良く、錐ガスの錐出も少ない。また、ブ レイグニッションの前兆を検知可能なのでエンジンにダ メージを最小限にすることができ、篙内温度の上昇によ って点火以前に着火が起こるプレイグニッションを防止 することができる。また、箇内の温度上昇を予測して燃 料冷却するため、ノッキングを抑えることもできる。

> 【0104】また、異常燃焼防止制御図は、エンジン負 筒に応じてエンジン負債大なるほど、より多くの 1 燃焼 50 サイクル当たりの燃料をエンジンに供給すると共に、正

宮燃焼状態が得られる時の1または複数の所定クランク 角における燃煙割合値を、負荷あるいはエンジン回転数 の内少なくとも負荷に対応した基準燃焼割合値のマップ データとしてメモリに保持する一方。1または複数の所 定クランク角までの実際の燃焼割合を検知し、この燃焼 割合の検知値と基準蒸焼割合値との比較に基づき、この 燃焼割合が基準燃焼割合より大なる且つその差が所定置 を越える時、エンジンへの1燃焼サイクル当たりの燃料 をエンジン負荷に応じた燃料供給量より増置する。この ように、1または複数の所定クランク角までの実際の燃 10 焼割合を検知し、この燃焼割合の検知値と基準燃焼割合 値との比較に基づき、この燃焼割合が基準燃焼割合より 大なる且つその差が所定量を越える時、エンジンへの1 燃焼サイクル当たりの燃料をエンジン負荷に応じた燃料 供給量より増量するため、プレイグニッションの前兆を 検知した時のみ燃料冷却を行ない、運転状態に応じて無 駄がなく、燃管が良く、排ガスの排出も少ない。また、 プレイグニッションの前兆を検知可能なのでエンジンに ダメージを最小限にすることができ、間内温度の上昇に よって点火以前に着火が起こるプレイグニッションを防 20 止することができる。また、箇内の温度上昇を予測して 燃料冷却するため、ノッキングを抑えることもできる。 【0105】また、異禽燃焼防止制御のは、異常燃焼防 止制御のまたは②において、燃焼割合と基準燃焼割合と の差の大きさに応じて、差が大なる程、より増重する。 このように、燃焼割合と基準燃焼割合との差の大きさに 応じて、差が大なる程、より増置し、プレイグニッショ ンの前兆を検知した時のみ効果的に燃料冷却を行ない、 より無駄がなく、蒸費が良く、排ガスの排出も少ない。 止詞御の乃至のにおいて 燃料供給量の増置を実施して 6. 燃烧割合と基準燃烧割合との差が減少しない或は所 定量以上の差の減少がない場合、失火或いは燃料供給の 停止を実施する。このように、プレイグニッションの予 兆を検知し、燃料を増置して燃料冷却を行なうが、これ による効果が認められない場合は、失火或いは燃料供給 の停止を実施してエンジンが停止するようにしてエンジ ンの破損を防止し、プレイグニッションが起こってしま った時でもこれを認識して操作するため、エンジンの信 類性が向上する。

【0107】また、異意燃焼防止制御のは、エンジン負 荷に応じてエンジン負荷大なるほど、より多くの1焼焼 サイクル当たりの燃料をエンジンに供給すると共に、正 **宮燃焼状態が得られる時の1または複数の所定燃焼割合** に到達するクランク角値を、負荷あるいはエンジン回転 数の内少なくとも負荷に対応した基準クランク角値のマ ップデータとしてメモリに保持する一方、1または彼数 の所定燃焼割合値に到達するまでの実際のクランク角を 検知し、このクランク角の検知値と基準クランク角値と の比較に基づき、このクランク角が基準クランク角より 50 止副剤の乃至のにおいて、燃料供給量増置を実施して

先行している時、エンジンへの1 燃焼サイクル当たりの 燃料をエンジン負荷に応じた燃料供給量より増量する。 このように、1または複数の所定燃焼割合値に到達する までの実際のクランク角を検知し、このクランク角の検 知値と基準クランク角値との比較に基づき、このクラン ク角が基準クランク角より先行している時、エンジンへ の1 燃焼サイクル当たりの燃料をエンジン負荷に応じた 燃料供給置より増置するため、プレイグニッションの前 兆を検知した時のみ燃料冷却を行ない、運転状態に応じ て無駄がなく、燃費が良く、排ガスの排出も少ない。ま た。プレイグニッションの前兆を検知可能なのでエンジ ンにダメージを最小限にすることができ、筒内温度の上 昇によって点火以前に着火が起こるプレイグニッション を防止することができる。また、箇内の温度上昇を予測 して燃料冷却するため、ノッキングを抑えることもでき

【0108】また、異常燃焼防止制御のは、エンジン負 荷に応じてエンジン負荷大なるほど、より多くの 1 燃焼 サイクル当たりの燃料をエンジンに供給すると共に、正 **| 焦燃焼状態が得られる時の | または複数の所定燃焼割合** に到達するクランク角値を、負荷あるいはエンジン回転 数の内少なくとも負荷に対応した基準クランク角値のマ っプデータとしてメモリーに保持する一方、1または彼 数の所定燃焼割合値に到達するまでの実際のクランク角 を検知し、このクランク角の検知値と基準クランク角値 との比較に基づき、このクランク角が基準クランク角よ り所定角以上先行している時、エンジンへの1燃煙サイ クル当たりの燃料をエンジン負荷に応じた燃料供給置よ り増量する。このように、1または複数の所定燃綻割合 【0106】また、異常燃焼防止制御Φは、異常燃焼防 30 値に到達するまでの寒躁のクランク角を検知し、このク ランク角の検知値と基準クランク角値との比較に基づ き、このクランク角が基準クランク角より所定角以上先 行している時、エンジンへの1燃焼サイクル当たりの燃 料をエンジン負荷に応じた燃料供給量より増置するか ち、プレイグニッションの前兆を検知した時のみ燃料冷 却を行ない、道転状態に応じて無駄がなく、蒸資が良 く、排ガスの排出も少ない。また、プレイグニッション の前兆を検知可能なのでエンジンにダメージを最小限に することができ、筒内温度の上昇によって点火以前に着 40 火が起こるプレイグニッションを防止することができ る。また、筒内の温度上昇を予測して燃料冷却するた め、ノッキングを抑えることもできる。

> 【0109】また、異常燃焼防止制御のは、異常燃焼防 止詞面のまたは⑥において、先行する角度が、大なる 程、より増置するよる。このように、先行する角度が、 大なる程、より増置し、プレイグニッションの前兆を検 知した時のみ効果的に燃料冷却を行ない、より無駄がな く、越費が良く、排ガスの排出も少ない。

【0110】また、異常燃焼防止制御のは、異常燃焼防

20

も、先行角度量が減少しない或は所定量以上の先行角度 置の減少がない場合、失火或は燃料供給の停止を実施す る。このように、プレイグニッションの予兆を検知し、 燃料を増置して燃料冷却を行なうが、これによる効果が 認められない場合は、失火或いは燃料供給の停止を実施 してエンジンが停止するようにしてエンジンの設績を防 止し、プレイグニッションが起こってしまった時でもこ れを認識して操作するため、エンジンの信頼性が向上す ス

【①111】また、異点燃焼防止制御®は、異常燃焼防 10 止制御®乃至®において、1または複数の所定クランク 角までの実際の燃焼割合は、排気行程の終了後から圧縮 行程初期までの間のクランク角と、圧縮行程開始から点 火開始までのウランク角と、点火開始から排気行程開始までの期間の内の2つのクランク角からなる少なくとも4つのクランク角における燃焼圧力を検知し、これらの 燃焼圧力データに基づき算出する。このように、所定クランク角までの実際の燃焼割合を、燃焼圧力データに基づき適切に算出することができる。

【0112】図9は点火時期20度BTDCのときのクランク角と焼焼割合FMBとの関係を示す図である。異意燃焼防止制御の乃至のに対応する所定クランク角をBで示し、異意燃焼防止制御の乃至のに対応する所定燃焼割合をAで示す。9Aはプレイグニッション発生時、9Bは筒内高温時でプレイグニッションの前兆時、9Cは正常時を示す。

【①113】異常燃焼紡止制御の乃至のにおいて、1または複数の所定クランク角(例えばB)における実測の燃燥割合が、正常時の燃燥割合 a 3より大きい a 1, a 2であれば燃料供給置を増量する。

【0114】また、冥宮燃焼防止制御⑤乃至⑥において、1または複数の所定燃焼割合(例えばA)に達する 実測のクランク角が、正常時のクランク角り3より先行 り1、り2であれば燃料供給置を増置する。

【0115】図10はクランク角と圏内ガス温度との関係を示すグラフである。10Aはプレイグニッション発生時、10Bは圏内高温時でプレイグニッションの前兆時、10Cは正常時を示す。10Aのプレイグニッション発生時、10Bの筒内高温時でプレイグニッションの前兆時は、筒内ガス温度が10Cの正常時より高いため、圏内の温度上昇を予測して燃料供給量を増量することで燃料冷却して低くする。

【り116】図11はクランク角と箇内圧力との関係を示すグラフである。11Aはプレイグニッション発生時、11Bは箇内高温時でプレイグニッションの前兆時、11Cは正常時を示す。10Aのプレイグニッション発生時、10Bの箇内高温時でプレイグニッションの前兆時は、箇内圧力が10Cの正常時より大きいため、箇内の圧力上昇を予測して燃料供給量を増置することで 紫料冷却して小さくする。

【0117】図12は正常燃焼時の基準クランク角、或は正常燃焼時の基準クランク角より先行する具常燃焼の前兆状態の限界クランク角をマップ化したものである。【0118】即ち、図12では精軸に負荷(L)と、縦軸に所定燃焼割合に達すべき基準クランク角、或は限界クランク角CRAとしており、所定燃焼割合、例えば60%、70%、80%等に達すべき基準クランク角、或は限界クランク角CRA。(Rxi, Lxi)が実際のエンジン回転数rpm(Rx)と、実際のエンジン負荷(Lx)の場合には、マップより求められる。

【0119】図13はこの発明が適用される2サイクル エンジンの構成図である。図1の4サイクルエンジンと 同様に、クランク軸241に連接棒246が連結され、 その先端のピストンとシリンダヘッドとの間に燃煙室2 48が形成される。クランク第241に装着されたリン グギヤのマークを検出して基準信号およびクランク角度 を検出するためのエンジン回転数センサ267及びクラ ング角検出センサ268がグラングケース300に設け られている。また、クランクケース300にはクランク 室圧センサ210が設けられている。クランク室301 には吸気マニホルドからリード弁228を介して空気が 送られる。 吸気マニホルドにはスロットル弁204を介 してエアクリーナ231から空気が送られる。吸気マニ ホルドに連通するスロットル弁下流側の吸気通路に吸気 管圧センサ211が装着される。スロットル弁204は スロットルプーリ203を介してワイヤ205で連結さ れたグリップ206により操作される。グリップ206 はステアリングハンドル207の鍵部に装着され、その 根元部にアクセル位置センサ202が設けられる。21 2はスロットル開度センサである。

【0120】シリンダには縁気ボート229が開口し、ピストンの所定位置で掃気道路252を介して燃煙室248とクランク室301とを連通させる。また、シリンダには排気ボート254が開口し、排気通路253が連通する。排気ボート近傍の排気通路壁に排気タイミング可変弁264が鉄着される。この可変弁264はサーボモータ等からなるアクチェエータ265により駆動され、排気ボートの開口部位置を変更し排気のタイミングが調整される。この排気通路253を構成する排気管には排気管圧センサ213及び排気管温度センサ223が設けられる。また、排気通路には排気適路弁281が億り、サーボモータ等からなるアクチェエータ282により駆動される。排気通路弁281は、低速域で絞られ吹き抜けを防止して回転の安定性を図るものである。

【0121】シリンダヘッドにはノックセンサ201が 取付けられ、また燃焼室内に臨んで点火ブラグ400及 び燃焼室圧力センサ200が装着される。点火ブラグは 点火制御装置256に連結される。また、シリンダ側壁 にはインジェクタ208が装着される。インジェクタ2 9008には紫料デリバリ管209を介して燃料が送られ

**特関平9-273436** 

22

る.

【0122】また、シリンダブロックにはシリンダボア の排気ボート開口部よりシリンダヘッド寄りの部分及び 排気ボートの途中部分に連通孔278により連通する燃 焼ガス室279が形成されている。この連通孔は、爆発 行程において吹き抜けガスをほとんど含まない燃煙ガス が上記燃焼ガス室に導入されるように設定されている。 この燃焼ガス室内には燃煙ガス中の酸素濃度を検出する O.センサ277が取付けられている。なお、燃焼ガス 室への導入部、排気ボートへの排出部には不図示の逆止 10 弁が配置され、それぞれ逆方向の流れを阻止する。

21

【0123】このようなエンジンはCPU271を有す る制御装置257により駆動制御される。この副御装置 257の入力側には、前途の燃焼室圧力センサ200、 ノックセンサ201、アクセル位置センサ202、クラ ンク室圧センサ210、吸気管圧センサ211、スロッ トル開度センサ212、排気管圧センサ213。 クラン ク角領出センサ258、エンジン回転数センサ267及 び〇2センサ277が接続される。また、副御接置25 7の出力側には、インジェクタ208、鎌気タイミング 20 調整弁用のアクチュエータ265、排気弁用のアクチュ エータ282が接続される。

【り124】図14は前記2サイクルエンジンの燃焼割 台計測のための燃烧圧データ検出点を示すための。前述 の4 サイクルエンジンと図6と同様の、燃焼室圧力のグ ラフである。前途のように、6点のクランク角度におい て燃煙室圧力データがサンプリングされる。図中Aの範 圏内は排気ボートが関口しているクランク角領域であ り、Bの範圍内は掃気ボートが関口しているクランク角 び計算方法は前途の4サイクルエンジンと実費上同じで あり、図3の割込みルーチン①のステップS113で、 クランク角度が図示したa 0~a 5の6点における燃焼 圧力PO~P5を検出してこれらの圧力値に基づいて燃 焼割合を算出する。この発明の各実施例は気化器により 燃焼を供給するものでも採用可能である。

#### [0125]

【発明の効果】前記したように、請求項1記載の発明 は、正常燃焼状態が得られる時の1または複数の所定ク ランク角における燃焼割合値を、負荷あるいはエンジン 40 回転数の内少なくとも負荷に対応した基準燃焼割合値の マップデータとしてメモリに保持する一方、1または彼 数の所定クランク角までの実際の燃焼割合を検知し、こ の燃焼割台の検知値と基準燃焼割台値との比較に基づ き、この蒸焼割合が基準燃焼割合より大なる時。エンジ ンへの1 燃焼サイクル当たりの燃料をエンジン負荷に応 じた燃料供給量より増置し、プレイグニッションの前兆 を検知した時のみ燃料冷却を行なうため、運転状態に応 じて無駄がなく、焼費が良く、排ガスの排出も少ない。

ジンにダメージを最小限にすることができ、筒内温度の 上昇によって点火以前に着火が起こるプレイグニッショ ンを防止することができる。また、闇内の温度上昇を予 測して燃料冷却するため、 ノッキングを抑えることもで

【0126】請求項2記載の発明は、正常燃焼状態が得 られる時の1または複数の所定クランク角における燃焼 割合値を、負荷あるいはエンジン回転数の内少なくとも 負荷に対応した基準燃焼割合値のマップデータとしてメ モリに保持する一方、1または複数の所定クランク角ま での実際の燃煙割台を検知し、この燃煙割台の検知値と 基準燃烧割合値との比較に基づき、この燃烧割合が基準 燃焼割台より大なる且つその差が所定量を越える時、エ ンジンへの1燃焼サイクル当たりの燃料をエンジン負荷 に応じた燃料供給量より増量し、プレイグニッションの 前兆を検知した時のみ燃料冷却を行なうため、道転状態 に応じて無駄がなく、蒸資が良く、排ガスの排出も少な い。また、プレイグニッションの前兆を検知可能なので エンジンにダメージを最小限にすることができ、償内温 度の上昇によって点火以前に着火が起こるプレイグニッ ションを防止することができる。また、筒内の温度上昇 を予測して燃料冷却するため、ノッキングを抑えること もできる。

【0127】請求項3記載の発明は、 検知燃焼割合と基 準燃焼割台との差の大きさに応じて、差が大なる程、よ り増量し、プレイグニッションの前兆を検知した時のみ 効果的に燃料冷却を行ない。より無駄がなく、燃費が良 く、排ガスの排出も少ない。

【0128】請求項4記載の発明は、燃料供給量の増置 を実施しても、燃焼割合と毎準燃焼割合との差が減少し ない或は所定量以上の差の減少がない場合、失火或いは 紫純供給の停止を実施し、プレイグニッションの予兆を 検知し、蒸料を増置して燃料冷却を行なうが、これによ る効果が認められない場合は、失火或いは燃料供給の停 止を実施してエンジンが停止するようにしてエンジンの 破損を防止し、プレイグニッションが起こってしまった 時でもこれを認識して操作するため、エンジンの信頼性 が向上する。

【0129】請求項5記載の発明は、正常燃焼状態が得 られる時の!または複数の所定燃焼割合に到達するクラ ンク角値を、負荷あるいはエンジン回転数の内少なくと も負荷に対応した基準クランク角値のマップデータとし てメモリに保持する一方。 1 または複数の所定燃度割合 値に到達するまでの実際のクランク角を検知し、このク ランク角の検知値と基準クランク角値との比較に基づ き、このクランク角が基準クランク角より先行している 時、エンジンへの1 燃焼サイクル当たりの燃料をエンジ ン負荷に応じた燃料供給量より増置し、プレイグニッシ ョンの前兆を倹知した時のみ燃料冷却を行なうため、運 また。プレイグニッションの前兆を負知可能なのでエン 50 転状態に応じて無駄がなく、滋費が良く、排ガスの排出

**特闘平9-273436** 

24

も少ない。また、プレイグニッションの前兆を検知可能 なのでエンジンにダメージを最小眼にすることができ、 筒内温度の上昇によって点火以前に着火が起こるプレイ グニッションを防止することができる。また、箇内の温 度上昇を予測して燃料冷却するため、ノッキングを抑え ることもできる。

【0130】請求項6記載の発明は、正常燃焼状態が得 **られる時の!または複数の所定燃焼割合に到達するクラ** ンク角値を、負荷あるいはエンジン回転数の内少なくと も負荷に対応した基準クランク角値のマップデータとし 10 【図?】稿正演算のフローチャートである。 てメモリーに保持する一方。1または複数の所定燃焼割 合値に到達するまでの実際のクランク角を検知し、この クランク角の倹知値と基準クランク角値との比較に基づ き、このクランク角が基準クランク角より所定角以上先 行している時、エンジンへの1燃焼サイクル当たりの燃 料をエンジン負荷に応じた燃料供給量より増置し、プレ イグニッションの前兆を検知した時のみ燃料冷却を行な うため、運転状態に応じて無駄がなく、蒸費が良く、排 ガスの排出も少ない。また、プレイグニッションの前兆 を倹知可能なのでエンジンにダメージを最小限にするこ 20 限界クランク角をマップ化したものである。 とができ、筒内温度の上昇によって点火以前に着火が起 こるプレイグニッションを防止することができる。ま た。箇内の温度上昇を予測して燃料冷却するため。ノッ キングを抑えることもできる。

【0131】請求項7記載の発明は、先行する角度が、 大なる程、より増置し、先行する角度が、大なる程、よ り増量し、プレイグニッションの前兆を検知した時のみ 効果的に燃料冷却を行ない。より無駄がなく、燃資が良 く、排ガスの排出も少ない。

【0132】請求項8記載の発明は、燃料供給量増置を 30 10 リングギヤ 実施しても、先行角度置が減少しない或は所定量以上の 先行角度量の減少がない場合、失火或は燃料供給の停止 を実施し、プレイグニッションの予兆を検知し、燃料を 増重して燃料冷却を行なうが、これによる効果が認めら れない場合は、失火或いは燃料供給の停止を実施してエ ンジンが停止するようにしてエンジンの破損を防止し、 プレイグニッションが起とってしまった時でもこれを認 識して操作するため、エンジンの信頼性が向上する。

【0133】請求項9記載の発明は、1または複数の所 定クランク角までの実際の燃焼割合を、燃焼圧力データ 40 105 インジェクタ に基づき適切に算出することができる。

### 【図面の簡単な説明】

【図1】この発明が適用される複数気筒の火花点火式4 サイクルエンジンの構成図である。

【図2】エンジンの各種運転状態の副御を行うメインル ーチンのフローチャートである。

【図3】割込みルーチンのを示す図である。

【図4】割込みルーチン②を示す図である。

【図5】エンジン回転数及び負荷に応じた基準燃焼割合 あるいは限界燃焼割台を求めるためのマップの図であ

【図6】4サイクルエンジンの燃焼1サイクルの燃焼室 圧力のグラフである。

【図8】異鴬燃焼防止ルーチンである。

【図9】点火時期20度BTDCのときのクランク角と 燃焼割合FMBとのの関係を示す図である。

【図10】クランク角と簡内ガス温度との関係を示す グ ラブである。

【図11】クランク角と筒内圧力との関係を示すグラフ である。

【図12】正常燃焼時の基準クランク角、或は正常燃焼 時の基準クランク角より先行する異常燃焼の前兆状態の

【図13】この発明が適用される2サイクルエンジンの 槎成図である。

【図14】2サイクルエンジンの軸トルク及び燃焼割合 計測のための燃焼圧データ検出点を示すための。前述の フである。

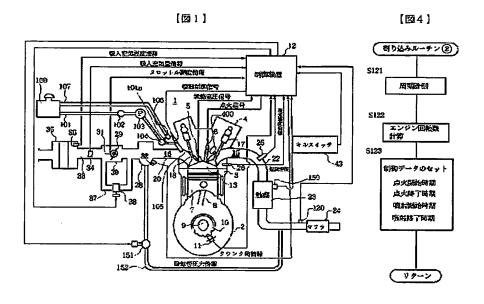
### 【符号の説明】

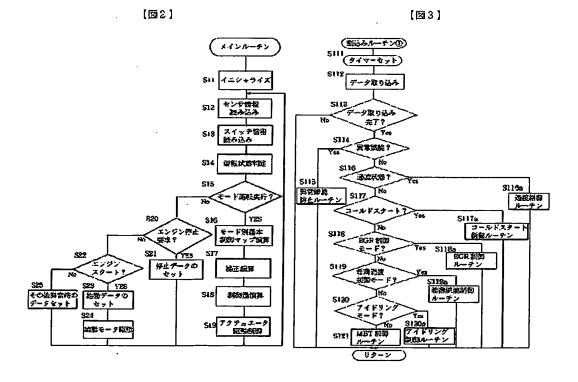
- 1 エンジン
- 9 クランク軸
- 1.1 クランク角センザ
- 12 制御装置
- 13 燃焼室
- 25 酸素濃度センサ (O, センサ)
- 26 温度センサ
- 31 スロットル開度センサー
- 32 吸気管圧力センサ
- 34 熱線式吸入空気置センサ
- 36 吸入空気温度センサ
- - 106 レギュレータ
  - 120 排気管温度センサ
  - 150 鮭媒温度センザ

http://www4.ipdl.ncipi.go.jp/tjcontentdben.ipdl?N0000=21&N0400=image/gif&N0401=... 8/9/2006

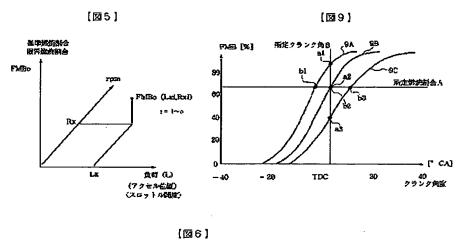
(14)

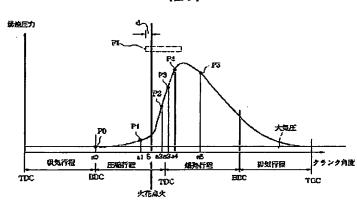
**特関平9-273436** 

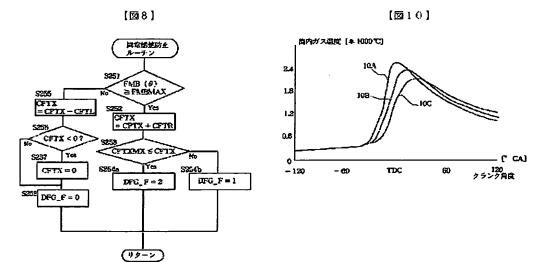




**特闘平9-273436** 

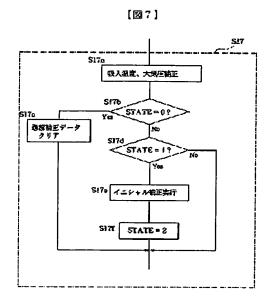


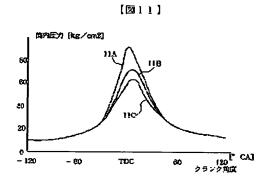




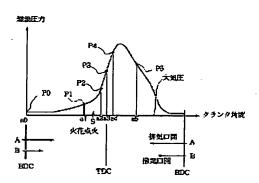
(15)

特関平9-273436





[図14]



(17) 特闘平9-273436

